

SALDATURA INTERNA MEDIANTE ROBOT

Tramite un robot cilindrico si vuole effettuare la saldatura di due semi gusci cilindrici. Tramite la cinematica determinare angoli e altezza dell' end effector pe realizzare il lavoro. Scegliere lunghezze dei link compatibili con l'attività da svolgere. Effettuare la saldatura su lati alternati (A-F-B-E-D-C).

Istruzioni del robot:

MOVE Z, alfa, beta → angoli sul piano x-y

SALDA ON

SALDA OFF

